

Cours de Fondements mathématiques 2

Sous-espaces vectoriels

Cours II

Exercice 1

Considérons l'équation linéaire homogène (*) $x_1 - 3x_2 - x_3 + 2x_4 = 0$

1) Soit H le sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^4 formé par les solutions de (*). Donnons une base de H :

$$H = \{ (x_1, x_2, x_3, x_4) \in \mathbb{R}^4 \mid x_1 - 3x_2 - x_3 + 2x_4 = 0 \}$$

$$H = \{ (x_1, x_2, x_3, x_4) \in \mathbb{R}^4 \mid x_1 = 3x_2 + x_3 - 2x_4 \}$$

$$H = \{ (3x_2 + x_3 - 2x_4, x_2, x_3, x_4) \mid x_2, x_3, x_4 \in \mathbb{R} \}$$

$$H = \{ \beta x_2 (x_2, 1, 0, 0) + \gamma x_3 (x_3, 0, x_3, 0) + (-2x_4, 0, 0, x_4) \mid x_2, x_3, x_4 \in \mathbb{R} \}$$

$$H = \{ x_2(3, 1, 0, 0) + x_3(1, 0, 1, 0) + x_4(-2, 0, 0, 1) \mid x_2, x_3, x_4 \in \mathbb{R} \}$$

$$H = \text{Vect} \{ (3, 1, 0, 0), (1, 0, 1, 0), (-2, 0, 0, 1) \}$$

Ainsi $((3, 1, 0, 0), (1, 0, 1, 0), (-2, 0, 0, 1))$ est une famille qui engendre H . C'est aussi une base de H ; en effet

1^{ère} méthode H est un sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^4 décrit par une équation non triviale donc

$\dim H = 4 - 1 = 3$; puisque $((3, 1, 0, 0), (1, 0, 1, 0), (-2, 0, 0, 1))$ est une famille de 3 vecteurs qui engendre H c'est une base de H .

2^{ème} méthode la famille $((3, 1, 0, 0), (1, 0, 1, 0), (-2, 0, 0, 1))$ est libre; en effet soient

$\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$ dans \mathbb{R} tels que $\lambda_1(3, 1, 0, 0) + \lambda_2(1, 0, 1, 0) + \lambda_3(-2, 0, 0, 1) = 0$.

Nous avons $\lambda_1(3, 1, 0, 0) + \lambda_2(1, 0, 1, 0) + \lambda_3(-2, 0, 0, 1) = 0$

$$\Rightarrow (3\lambda_1 + \lambda_2 - 2\lambda_3, \lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) = (0, 0, 0, 0)$$

$$\Rightarrow \lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = 0$$

Ainsi $((3, 1, 0, 0), (1, 0, 1, 0), (-2, 0, 0, 1))$ est une famille libre qui engendre H , c'est donc une base de H .

2) Soit E un \mathbb{R} -espace vectoriel de base $\mathcal{B} = (e_1, e_2, e_3, e_4)$. Supposons que L soit le sous-espace vectoriel de E d'équation (*) relativement à \mathcal{B} . Déterminez une base de L soit

$$\text{soit } (1, 2, 1, 0, 0), (1, 0, 1, 0), (-2, 0, 0, 1).$$

Exercice 2

1) Soit F le sous-espace vectoriel de K^4 formé par les solutions de

$$(*) \quad \begin{cases} x_1 - 3x_2 - x_3 + 2x_4 = 0 \\ x_1 - x_2 - 4x_3 + 3x_4 = 0 \\ 2x_1 - 4x_2 - 5x_3 + 5x_4 = 0 \end{cases}$$

Donnons une base de F . Remarquons que

$$(**) \quad \begin{cases} x_1 - 3x_2 - x_3 + 2x_4 = 0 & (\Leftrightarrow) & x_1 - 3x_2 - x_3 + 2x_4 = 0 & (\Leftrightarrow) & x_1 = 3x_2 + x_3 - 2x_4 \\ 2x_2 - 3x_3 + x_4 = 0 & & & & x_4 = -2x_2 + 3x_3 \\ 2x_2 - 3x_3 + x_4 = 0 & & & & \end{cases}$$

$$\text{Après mise } F = \{ (x_1, x_2, x_3, x_4) \in K^4 \mid x_1 = 3x_2 + x_3 - 2x_4, -2x_2 + 3x_3 = x_4 \} = \{ (3x_2 - 5x_3, x_2, x_3, -2x_2 + 3x_3) \mid x_2, x_3 \in K \}$$

$$\text{i.e. } F = \{ (3x_2, x_2, 0, -2x_2) + (-5x_3, 0, x_3, 3x_3) \mid x_2, x_3 \in K \}$$

soit $F = \{x_2(7, 1, 0, -1) + x_3(-5, 0, 1, 3) \mid x_2, x_3 \in \mathbb{R}\}$
ou encore $F = \text{Vect}((7, 1, 0, -1), (-5, 0, 1, 3))$. Autrement dit la famille $((7, 1, 0, -1), (-5, 0, 1, 3))$
engendre F . Puisque $((7, 1, 0, -1), (-5, 0, 1, 3))$ forme une famille libre (les vecteurs $(7, 1, 0, -1)$
et $(-5, 0, 1, 3)$ ne sont pas multiples l'un de l'autre) nous obtenons que $((7, 1, 0, -1), (-5, 0, 1, 3))$
est une base de F .

2) Soit E un \mathbb{R} -espace vectoriel de base $\mathcal{B} = (e_1, e_2, e_3, e_4)$. Supposons que G soit le sous-espace

vectoriel de E d'équations $\left\{ \begin{array}{l} x_1 - 3x_2 - x_3 + 2x_4 = 0 \\ x_1 - x_2 - 4x_3 + 3x_4 = 0 \\ 2x_1 - 4x_2 - 5x_3 + 5x_4 = 0 \end{array} \right.$ relativement à \mathcal{B} . D'après ce qui

précède $((7, 1, 0, -1), (-5, 0, 1, 3))$ est une base de G .

Exercice 3

Considérons les vecteurs de \mathbb{R}^3 donnés par

$$v_1 = (2, 2, -2) \quad v_2 = (-6, 10, -2) \quad v_3 = (-4, 4, 0)$$

Prends $F = \text{Vect}(v_1, v_2, v_3)$.

1) Demande une base \mathcal{B}' de F échelonnée par rapport à la base canonique de \mathbb{R}^3 .

Faisons la matrice dont les colonnes sont les coordonnées des vecteurs v_i & appliquons lui l'algorithme du cosmo

$$\begin{pmatrix} 2 & -6 & -4 \\ 2 & 10 & 4 \\ -2 & -2 & 0 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 2 & 16 & 8 \\ -2 & -8 & -4 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 2 & 16 & 8 \\ -2 & -8 & 0 \end{pmatrix}$$

Nous en déduisons que $F = \text{Vect}(v_1, v_2, v_3) = \text{Vect}((2, 2, -2), (0, 16, -8)) = \text{Vect}((1, 1, -1), (0, 2, -1))$

i.e. $((1, 1, -1), (0, 2, -1))$ engendre F . Par ailleurs $((1, 1, -1), (0, 2, -1))$ est une famille

libre.

Il se vérifie que $((1, 1, -1), (0, 2, -1))$ est une base de F .

Puisque $((1, 1, -1), (0, 2, -1))$ est une famille de 2 vecteurs de \mathbb{R}^3 qui est une base de F

nous avons: $\dim F = 2$.

2) Donnons un système d'équations de F relativement à la base canonique de \mathbb{R}^3 à l'aide de l'algorithme vu en cours:

$$\begin{pmatrix} 2 & -6 & -4 & x_1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 10 & 4 & x_2 & 0 & 8 & x_2 - x_1 \\ -2 & -2 & 0 & x_3 & -2 & -8 & -4 & x_3 + x_1 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 16 & 8 & x_2 - x_1 & 2 & 0 & 0 & 0 \\ -2 & -8 & -4 & x_3 + x_1 & -2 & -8 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\rightsquigarrow \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 16 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -2 & -8 & 0 & \frac{x_1 + x_2 + 2x_3}{2} & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{Ainsi } F = \{ (x_1, x_2, x_3, x_4) \in \mathbb{R}^4 \mid x_1 + x_2 + 2x_3 = 0 \}$$

Puisque $2+0+2(-1)=0$, $(2, 0, -1) \in F$; comme $-1+1+2 \cdot 0=0$, $(-1, 1, 0) \in F$.

Exercice 4

Soit E un \mathbb{R} -espace vectoriel de dimension 3 de base $\mathcal{B} = (e_1, e_2, e_3)$. Soient u & v définis dans la base \mathcal{B} par $u = (1, 2, 3)$ & $v = (-2, 1, 1)$

1) Montrons que $P = \text{Vect}(u, v)$ est un sous-espace vectoriel de dimension 2 de E de base (u, v) .

Par définition P est le sous-espace vectoriel engendré par les vecteurs u & v ; ainsi P est

la particulariser un sous-espace vectoriel de E . La famille (u, v) engendre P par définition

ainsi pour montrer que (u, v) est une base de P il suffit de montrer que c'est une famille

libre: soient α, β dans \mathbb{R} tels que $\alpha u + \beta v = 0$. Or

$$\begin{aligned}\alpha u + \beta v &= \alpha(1, 2, 3) + \beta(-2, 1, 1) \\ &= (\alpha, 2\alpha, 3\alpha) + (-2\beta, \beta, \beta) \\ &= (\alpha - 2\beta, 2\alpha + \beta, 3\alpha + \beta)\end{aligned}$$

donc $\alpha u + \beta v = 0$ ne nécessite $(\alpha - 2\beta, 2\alpha + \beta, 3\alpha + \beta) = (0, 0, 0)$ ou encore

$$\begin{cases} \alpha - 2\beta = 0 \\ 2\alpha + \beta = 0 \\ 3\alpha + \beta = 0 \end{cases}$$

$$\text{On } \begin{cases} \alpha - 2\beta = 0 \\ 2\alpha + \beta = 0 \\ 3\alpha + \beta = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \alpha - 2\beta = 0 \\ 5\beta = 0 \\ 7\beta = 0 \end{cases} \Rightarrow \alpha = \beta = 0 \text{ donc la famille } (u, v) \text{ est libre.}$$

Finalement (u, v) est une base de P & $\dim P = 2$.

2) On cherche une base de P échelonnée par rapport à la base $\mathcal{B} = (e_1, e_2, e_3)$. Écrivons la matrice dont les colonnes sont les coordonnées des vecteurs u & v et appliquons lui l'algorithme

des colonnes :

$$\begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 2 & 1 \\ 3 & 1 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 5 \\ 3 & 7 \end{pmatrix}$$

Ainsi $((1, 2, 3), (0, 5, 7))$ est une base de P échelonnée par rapport à la base $\mathcal{B} = (e_1, e_2, e_3)$.

3) Donnons un système d'équations de P :

$$\begin{pmatrix} 1 & -2 & x_1 \\ 2 & 1 & x_2 \\ 3 & 1 & x_3 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 5 & x_2 - 2x_1 \\ 3 & 7 & x_3 - 3x_1 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 5 & 0 \\ 3 & 7 & -x_1 - 7x_2 + 5x_3 \end{pmatrix}$$

Ainsi $\mathcal{P} = \{(x_1, x_2, x_3) \in E \mid -2x_1 - 7x_2 + 5x_3 = 0\}$

4) Considérons $w = -e_1 + 8e_2 + 11e_3 \in \mathbb{R}^3$.

Puisque $-(-1) - 7 \times 8 + 11 \times 5 = 1 - 56 + 55 = 0$ le vecteur w appartient à \mathcal{P} .

Déterminons les coordonnées de w dans la base (u, v) ; on cherche α, β dans \mathbb{R} tels que $w = \alpha u + \beta v$. Or $\alpha u + \beta v = (\alpha - 2\beta, 2\alpha + \beta, 3\alpha + \beta)$ donc $w = \alpha u + \beta v$ se réécrit

$$(\alpha - 2\beta, 2\alpha + \beta, 3\alpha + \beta) = (-1, 8, 11)$$

$$(\Leftrightarrow) \begin{cases} \alpha - 2\beta = -1 \\ 2\alpha + \beta = 8 \\ 3\alpha + \beta = 11 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \alpha - 2\beta = -1 \\ 5\beta = 10 \\ 7\beta = 14 \end{cases} \begin{cases} \beta = 2 \\ \alpha = 3 \end{cases}$$

Par conséquent les coordonnées de w dans la base (u, v) sont $(3, 2)$.

5) Montrons que $nv' = -e_1 + 8e_2 + 10e_3$ n'appartient pas à P :

Rappelons que $P = \{ (x_1, x_2, x_3) \in E \mid -x_1 - 7x_2 + 5x_3 = 0 \}$. Comme $-(-1) - 7(8) + 5(10) = -5 \neq 0$ donc $nv' \notin P$.

Montrons que (u, v, w') est une base de E : nous venons de montrer que $w' \notin P = \text{Vect}(u, v)$ d'où $\text{Vect}(u, v) \subsetneq \text{Vect}(u, v, w')$. Par ailleurs $\text{Vect}(u, v) = P$ & $\text{Vect}(u, v, w') \subset E$

Ainsi

$$P = \text{Vect}(u, v) \subsetneq \text{Vect}(u, v, w') \subseteq E$$

$$\text{d'où} \quad 2 = \dim P < \dim \text{Vect}(u, v, w') \leq \dim E = 3$$

et $\dim \text{Vect}(u, v, w') = 3$. A partir de $\dim \text{Vect}(u, v, w') = \dim E$ & $\text{Vect}(u, v, w') \subset E$ nous obtenons $\text{Vect}(u, v, w') = E$ & (u, v, w') est une base de E .

Exercice 5

Soit E un \mathbb{R} -espace vectoriel de base $\mathcal{B} = (e_1, e_2, e_3, e_4)$. Soient v_1, v_2, v_3 & v_4 tels que

$$\text{coord}_{\mathcal{B}}(v_1) = (-1, 0, 1, 0), \quad \text{coord}_{\mathcal{B}}(v_2) = (3, 1, 0, 1), \quad \text{coord}_{\mathcal{B}}(v_3) = (2, 1, 1, 1).$$

Posons $G = \text{Vect}(v_1, v_2, v_3)$.

- 1) Donner une base de G échelonnée relativement à la base \mathcal{B} de E : considérons la matrice dont les colonnes sont les coordonnées des vecteurs v_1, v_2, v_3 & appliquons lui l'algorithme des rangs

$$\begin{pmatrix} -1 & 3 & 2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 3 & 3 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 1 & 3 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \begin{array}{l} \text{aussi Vect}(v_1, v_2, v_3) \\ \text{Vect}((-1, 0, 1, 0), (0, 1, 3, 1)) \end{array}$$

et $\{(-1, 0, 1, 0), (0, 1, 3, 1)\}$ est une base de G échelonnée relativement à la base \mathcal{B} .

En particulier $\dim G = 2$.

2) Donnons un système d'équations de G relatif à \mathcal{B} . Appliquons l'algorithme :

$$\begin{pmatrix} -1 & 3 & 2 & x_1 \\ 0 & 1 & 1 & x_2 \\ 1 & 0 & 1 & x_3 \\ 0 & 1 & 1 & x_4 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & x_2 \\ 1 & 3 & 3 & x_3 + x_1 \\ 0 & 1 & 1 & x_4 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 3 & 0 & x_3 + x_1 - 3x_2 \\ 0 & 1 & 0 & x_4 - x_2 \end{pmatrix}$$

$$\rightsquigarrow \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & x_1 - 3x_2 + x_3 \\ 0 & 1 & -x_2 + x_4 \end{pmatrix}$$

$$\text{Ainsi } G = \left\{ (x_1, x_2, x_3, x_4) \in E \mid \begin{cases} x_1 - 3x_2 + x_3 = 0 \\ -x_2 + x_4 = 0 \end{cases} \right\}.$$

Exercice 6

Considérons P le sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^3 d'équation $x + y + z = 0$ ainsi que

$$D = \text{Vect}((1, 1, 2)) \quad \& \quad D' = \text{Vect}((1, 1, 3))$$

1) Montrons que P & D sont deux sous-espaces supplémentaires de \mathbb{R}^3 .

D'une part $\dim D = 1$ (le vecteur $(1, 1, 2)$ est non nul donc engendre un sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^3 de dimension 1) et $\dim P = 2$ (l'ensemble des solutions dans \mathbb{R}^3 de l'équation non triviale $x + y + z = 0$) donc

$$\dim D + \dim P = \dim \mathbb{R}^3$$

D'autre part $P \cap D = \{0\}$. En effet soit $(x, y, z) \in P \cap D$; comme $(x, y, z) \in D$ il existe

λ dans \mathbb{R} tel que $(x, y, z) = \lambda(1, 1, 2)$; écrivons maintenant que $(x, y, z) \in P$:

$$x + y + z = 0 \Leftrightarrow \lambda + \lambda + 2\lambda = 0 \Leftrightarrow 4\lambda = 0 \Leftrightarrow \lambda = 0$$

et $P \cap D = \{0\}$.

2) Donnons des équations définissant D :

$$\begin{pmatrix} 1 & x \\ 1 & y \\ 2 & z \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & y-x \\ 2 & z-2x \end{pmatrix} \quad \text{d'où } D = \{(x, y, z) \in \mathbb{K}^3 \mid \begin{cases} y-x=0 \\ z-2x=0 \end{cases}\}$$

Donnons des équations définissant D' :

$$\begin{pmatrix} 1 & x \\ 1 & y \\ 3 & z \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & y-x \\ 3 & z-3x \end{pmatrix} \quad \text{d'où } D' = \{(x, y, z) \in \mathbb{K}^3 \mid \begin{cases} y-x=0 \\ z-3x=0 \end{cases}\}$$

Enfin donnons une base de P :

$$P = \{(x, y, z) \in \mathbb{K}^3 \mid x+y+z=0\} \Leftrightarrow P = \{(m, y, z) \in \mathbb{K}^3 \mid x = -y - z\}$$

$$\Leftrightarrow P = \{(-y - z, y, z) \mid y, z \in \mathbb{K}\} \Leftrightarrow P = \{(-y, y, 0) + (-z, 0, z) \mid y, z \in \mathbb{K}\}$$

$$\Leftrightarrow P = \{y(-1, 1, 0) + z(-1, 0, 1) \mid y, z \in \mathbb{K}\} \Leftrightarrow P = \langle \text{vect} \{(-1, 1, 0), (-1, 0, 1)\} \rangle$$

Ainsi $\{(-1, 1, 0), (-1, 0, 1)\}$ est une famille de \mathbb{K}^3 qui engendre P .

De plus $((-1, 1, 0), (-3, 0, 1))$ est une famille libre. C'est donc une base de P .

3) Écrivons $(1, 0, 0)$ sous la forme $\underbrace{(x, y, z)}_{\in D} + \underbrace{(a, t, c)}_{\in P}$

Puisque $(x, y, z) \in D$ il s'écrit $\lambda(1, 1, 2)$ pour un certain $\lambda \in \mathbb{R}$.

Comme $(a, t, c) \in P$ nous avons $a + b + 3c = 0$ i.e. $a = -b - 3c$

Ainsi on cherche λ, b, c tels que $(1, 0, 0) = \lambda(1, 1, 2) + (-b - 3c, b, c)$

$$(\Rightarrow) \quad (1, 0, 0) = (\lambda - b - 3c, \lambda + b, 2\lambda + c)$$

$$(\Rightarrow) \quad \begin{cases} \lambda - b - 3c = 1 & (\Rightarrow) & \lambda + \lambda + 6\lambda = 1 & (\Leftrightarrow) & \lambda = 1/8 \\ \lambda + b = 0 & & b = -\lambda & & b = -1/8 \\ 2\lambda + c = 0 & & c = -2\lambda & & c = -1/4 \end{cases}$$

$$\text{Finalement} \quad (1, 0, 0) = \underbrace{\frac{1}{8}(1, 1, 2)}_{\in D} + \underbrace{\left(\frac{1}{8}, -\frac{1}{8}, -\frac{1}{4}\right)}_{\in P}$$

4) Esistono (a, y, z) sono la forma $\underbrace{\lambda(1, 1, 2)}_{\in \mathcal{D}} + \underbrace{(-b-3c, b, c)}_{\in \mathcal{P}}$:

$$(x, y, z) = (\lambda, \lambda, 2\lambda) + (-b-3c, b, c)$$

$$\Leftrightarrow (a, y, z) = (\lambda - b - 3c, \lambda + b, 2\lambda + c)$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \lambda - b - 3c = x \\ \lambda + b = y \\ 2\lambda + c = z \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \lambda - b - 3c = x \\ 2b + 3c = y - x \\ 4c = 2y - x \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \lambda = \frac{x}{8} + \frac{y}{8} + \frac{3z}{8} \\ b = -\frac{x}{8} + \frac{7y}{8} - \frac{3z}{8} \\ c = \frac{z}{4} - \frac{y}{4} - \frac{x}{4} \end{cases}$$

Finalment (x, y, z) a' fruit

$$\underbrace{\left(\frac{x}{8} + \frac{y}{8} + \frac{3z}{8} \right)}_{\in \mathcal{D}} (1, 1, 2) + \underbrace{\left(\frac{7x}{8} - \frac{y}{8} - \frac{3z}{8}, -\frac{x}{8} + \frac{7y}{8} - \frac{3z}{8}, \frac{z}{4} - \frac{y}{4} - \frac{x}{4} \right)}_{\in \mathcal{P}}$$

5) Déterminons $\mathcal{D} \cap \mathcal{D}'$:

Soit u appartenant à $\mathcal{D} \cap \mathcal{D}'$. \mathcal{D} une part $u \in \mathcal{D}$ i.e. $u = \lambda(1, 1, 2)$, d'autre part $u \in \mathcal{D}'$ i.e. $u = \alpha(1, 1, 3)$. Ainsi

$$u = \lambda(1, 1, 2) = \alpha(1, 1, 3)$$

qui se réécrit $(\lambda, \lambda, 2\lambda) = (\alpha, \alpha, 3\alpha)$ d'où $\lambda = \alpha$ & $2\lambda = 3\alpha$ soit $\lambda = \alpha = 0$.

$$\text{Ainsi } \mathcal{D} \cap \mathcal{D}' = \{0\}.$$

Que peut-on dire de $\mathcal{D} + \mathcal{D}'$?

$$\mathcal{D} + \mathcal{D}' = \{ \alpha v + \alpha' v' \mid v \in \mathcal{D}, \alpha' \in \mathcal{D}' \}$$

$$\mathcal{D} + \mathcal{D}' = \{ \lambda(1, 1, 2) + \mu(1, 1, 3) \mid \lambda, \mu \in \mathbb{R} \}$$

$$\mathcal{D} + \mathcal{D}' = \text{Vect}((1, 1, 2), (1, 1, 3))$$

Ainsi $\mathcal{D} + \mathcal{D}'$ est le sous-espace vectoriel engendré par $(1, 1, 2)$ et $(1, 1, 3)$. Puisque $(1, 1, 2)$ & $(1, 1, 3)$ forment une famille libre nous obtenons que $((1, 1, 2), (1, 1, 3))$

est une base de $D+D'$.

Déterminons des équations de $D+D'$:

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & x \\ 1 & 1 & y \\ 2 & 3 & z \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & y-x \\ 2 & 1 & z-2x \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & y-x \\ 2 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\& D+D' = \{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid y-x=0 \}$$

Il se vérifie que

$$P_N(D+D') = \{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid \begin{cases} x+y+3z=0 \\ y-x=0 \end{cases} \}$$

ce qui conduit à

$$P_N(D+D') = \{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid \begin{cases} z = -\frac{2}{3}x \\ x = y \end{cases} \}$$

$$P_N(D+D') = \left\{ \left(y, y, -\frac{2}{3}y \right) \mid y \in \mathbb{R} \right\} = \left\{ y \left(1, 1, -\frac{2}{3} \right) \mid y \in \mathbb{R} \right\}$$

$$P_N(D+D') = \text{Vect} \left(1, 1, -\frac{2}{3} \right)$$

Comme $(1, 1, -\frac{2}{3})$ est non nul $\left((1, 1, -\frac{2}{3}) \right)$ est une base de $P_n(\mathbb{R}[X])$.

Exercice 7

Soit E un \mathbb{R} -espace vectoriel de dimension 4 de base $\mathcal{B} = (e_1, e_2, e_3, e_4)$. Considérons

$$H = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 \mid x + y + z + 2t = 0\}$$

et

$$D = \text{Vect}(1, 1, 1, 1)$$

1) Déterminons une base de H :

$$H = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 \mid x = -y - z - 2t\}$$

$$H = \{(-y - z - 2t, y, z, t) \mid y, z, t \in \mathbb{R}\}$$

$$H = \{(-y, y, 0, 0) + (-z, 0, z, 0) + (-2t, 0, 0, t) \mid y, z, t \in \mathbb{R}\}$$

$$H = \{y(-1, 1, 0, 0) + z(-2, 0, 1, 0) + t(-2, 0, 0, 1) \mid y, z, t \in \mathbb{R}\}$$

$$H = \text{Vect}((-1, 1, 0, 0), (-2, 0, 1, 0), (-2, 0, 0, 1))$$

Ainsi $((-1, 1, 0, 0), (-2, 0, 1, 0), (-2, 0, 0, 1))$ engendre H .

La famille $((-1, 1, 0, 0), (-2, 0, 1, 0), (-2, 0, 0, 1))$ est-elle libre? Soient $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$

dans \mathbb{K} tels que $\lambda_1(-1, 1, 0, 0) + \lambda_2(-2, 0, 1, 0) + \lambda_3(-2, 0, 0, 1) = 0$ (*)

$$\text{Or } \lambda_1(-1, 1, 0, 0) + \lambda_2(-2, 0, 1, 0) + \lambda_3(-2, 0, 0, 1) = (-\lambda_1 - 2\lambda_2 - 2\lambda_3, \lambda_1, \lambda_2, \lambda_3)$$

$$\text{donc (*) } \Leftrightarrow \begin{cases} \lambda_1 - 2\lambda_2 - 2\lambda_3 = 0 \\ \lambda_1 = 0 \\ \lambda_2 = 0 \\ \lambda_3 = 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = 0$$

La famille $((-1, 1, 0, 0), (-2, 0, 1, 0), (-2, 0, 0, 1))$ est donc libre; comme de plus elle

engendre H c'est une base de H .

2) Montrons que H & D sont deux sous-espaces supplémentaires de \mathbb{R}^4 .

Comme $D = \text{vect} \{(1, 1, 1, 1)\}$ & $(1, 1, 1, 1) \notin H$ nous avons $\dim D = 1$.

Puisque la famille $((-1, 1, 0, 0), (-2, 0, 1, 0), (-2, 0, 0, 1))$ est une base de H nous avons $\dim H = 3$.

$$\text{Ainsi } \underbrace{\dim D}_{1} + \underbrace{\dim H}_{3} = \underbrace{\dim \mathbb{R}^4}_{4}$$

Déterminons $H \cap D$. Soit $v = (x, y, z, t) \in H \cap D$

d'une part $v \in H$ i.e. $x + y + z + 2t = 0$

d'autre part $v \in D$ i.e. il existe $\lambda \in \mathbb{R}$ tel que $v = \lambda(1, 1, 1, 1) = \lambda(1, 1, 1, 1)$

$$\text{ainsi } \begin{cases} x + y + z + 2t = 0 \\ x = y = z = t \end{cases} \text{ d'où } \begin{cases} 6x = 0 \\ x = y = z = t \end{cases} \text{ i.e. } x = y = z = t = 0.$$

Autrement dit $H \cap D = \{0\}$.

$$\text{Finalement } \left. \begin{array}{l} H \cap D = \{0\} \\ \dim H + \dim D = 1 + 4 \end{array} \right\}$$

de \mathbb{R}^4 .

: H et D sont donc deux sous-espaces complémentaires

3) Expliquons la décomposition de e_1 comme somme d'un vecteur u de \mathcal{D} & d'un vecteur v de \mathcal{H}

Puisque $u \in \mathcal{D}$ il existe $\lambda \in \mathbb{R}$ tel que $u = \lambda(1, 1, 1, 1)$.

Comme $v = (x, y, z, t) \in \mathcal{H}$ on a $x + y + z + t = 0$ i.e. $x = -y - z - t$. Autrement dit $v = (-y - z - t, y, z, t)$.

Ainsi on cherche $\lambda \in \mathbb{R}$ & $y, z, t \in \mathbb{R}$ tels que

$$e_1 = \underbrace{\lambda(1, 1, 1, 1)} + \underbrace{(-y - z - t, y, z, t)}_{\text{"}} = \underbrace{\lambda(1, 1, 1, 1) + (-y - z - t, y, z, t)}_{\text{"}} = (-y - z - t, \lambda + y, \lambda + z, \lambda + t)$$

Nous sommes donc ramené à résoudre le système

$$(S) \begin{cases} \lambda - y - z - t = 1 \\ \lambda + y = 0 \\ \lambda + z = 0 \\ \lambda + t = 0 \end{cases}$$

$$D_2 \quad (S) \Leftrightarrow \begin{cases} A + A + 2A + 2A = 1 \\ y = -A \\ z = -A \\ t = -A \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \lambda = 1/6 \\ y = -1/6 \\ z = -1/6 \\ t = -1/6 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} 6A = 1 \\ y = -A \\ z = -A \\ t = -A \end{cases}$$

Done

$$e_1 = \underbrace{(1, 1, 1, 1)}_{\in D} + \underbrace{\left(\frac{5}{6}, -\frac{1}{6}, -\frac{1}{6}, -\frac{1}{6}\right)}_{\in U}$$

4) Soit u un vecteur de E de coordonnées (x, y, z, t) dans la base \mathcal{B} . Écrivons u sous la forme $u = r + w$ avec $r \in \mathcal{D}$ & $w \in \mathcal{H}$.

Puisque $r \in \mathcal{D}$ nous pouvons l'écrire $A(1, 1, 1, 1)$ avec $A \in \mathbb{R}$.

Comme $w \in \mathcal{H}$ nous pouvons l'écrire (a, b, c, d) avec $a, b, c, d \in \mathbb{R}$ & $a + b + c + d = 0$.

soit $a = -b - c - d$; ainsi w est de la forme $(-b - c - d, b, c, d)$ avec $b, c, d \in \mathbb{R}$.

Ainsi $u = r + w$ se réécrit $(x, y, z, t) = \underbrace{A(1, 1, 1, 1)}_{(A-b-c-d, A+b, A+c, A+d)}$.

Nous sommes donc ramenés à résoudre le système

$$(S) \begin{cases} A - b - c - d = x \\ A + b = y \\ A + c = z \\ A + d = t \end{cases}$$

$$D_1 \quad (S) \Leftrightarrow \begin{cases} \lambda \cdot (y - \lambda) - 2(z - \lambda) - 2(x - \lambda) = x \\ x = y - \lambda \\ c = z - \lambda \\ d = t - \lambda \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} 6\lambda - y - 2z - 2x = x \\ \lambda = y - \lambda \\ c = z - \lambda \\ d = t - \lambda \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \lambda = \frac{x}{6} + \frac{y}{6} + \frac{z}{3} + \frac{t}{3} \\ x = -\frac{x}{6} + \frac{5}{6}y - \frac{z}{3} - \frac{t}{3} \\ c = -\frac{x}{6} - \frac{y}{6} + \frac{2z}{3} - \frac{t}{3} \\ d = -\frac{x}{6} - \frac{y}{6} - \frac{z}{3} + \frac{2t}{3} \end{cases}$$

$$a = -t - 2c - 2d$$

$$\frac{x}{6} - \frac{5y}{6} + \frac{z}{3} + \frac{t}{3}$$

$$+ \frac{2x}{6} + \frac{2y}{6} - \frac{4z}{3} + \frac{2t}{3}$$

$$+ \frac{2x}{6} + \frac{2y}{6} + \frac{2z}{3} - \frac{4t}{3}$$

$$\frac{5x}{6} - \frac{y}{3} - \frac{z}{3} - \frac{t}{3}$$

d'ou

$$(x, y, z, t) \in D = \left(\frac{x}{6} + \frac{y}{6} + \frac{z}{3} + \frac{t}{3} \right) (1, 1, 1, 1)$$

$$+ \left(\frac{5x}{6} - \frac{y}{6} - \frac{z}{3} - \frac{t}{3} \right) \left(-\frac{x}{6} + \frac{5y}{6} - \frac{z}{3} - \frac{t}{3} \right) \left(-\frac{x}{6} - \frac{y}{6} + \frac{2z}{3} - \frac{t}{3} \right) \left(-\frac{x}{6} - \frac{y}{6} - \frac{z}{3} + \frac{2t}{3} \right)$$

$\in H$

5) Soit (a, b, c, d) les coordonnées d'un vecteur u de E dans la base \mathcal{B} . Donnons une condition nécessaire & suffisante pour que H & $\text{Vect}(u)$ soient deux sous-espaces supplémentaires de \mathbb{R}^4 .

Rappel H & $\text{Vect}(u)$ sont deux sous-espaces supplémentaires de \mathbb{R}^4

$$(\Leftrightarrow) \left\{ \begin{array}{l} \dim H + \dim \text{Vect}(u) = \dim \mathbb{R}^4 \\ H \cap \text{Vect}(u) = \{0\} \end{array} \right.$$

$$H \cap \text{Vect}(u) = \{0\}$$

Remarquons que $\dim H = 3$ & $\dim \text{Vect}(u) = \begin{cases} 0 & \text{si } u = 0 \\ 1 & \text{si } u \neq 0 \end{cases}$; puisque $\dim \mathbb{R}^4 = 4$

nous avons $\dim H + \dim \text{Vect}(u) = \dim \mathbb{R}^4 \Leftrightarrow u \neq 0$.

Reste à considérer $H \cap \text{Vect}(u)$. Soit $w = (x, y, z, t) \in H \cap \text{Vect}(u)$; d'une part

$w \in \text{Vect}(u)$, i.e. $w = \lambda(a, b, c, d)$ pour un certain $\lambda \in \mathbb{R}$, d'autre part $w \in H$, i.e.

$$\lambda a + \lambda b + 2\lambda c + 2\lambda d = 0 \quad \text{autrement dit} \quad w = (-\lambda b - 2\lambda c - 2\lambda d, \lambda b, \lambda c, \lambda d)$$

Par suite $H \cap \text{Vect}(u) = \{0\} \Leftrightarrow \lambda [-b - c - 2d, b, c, d] = (0, 0, 0, 0)$

$(\Rightarrow) A = 0$ ou $\mu = 0$.

Finalement $\text{Vect}(u)$ & H sont supplémentaires si & seulement si $\mu \neq 0$.