

Famille 2  
Applications linéaires

Exercice 1

Considérons l'application  $g: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ ,  $(x_1, x_2) \mapsto (x_1 + 3x_2, 2x_1)$

- 1) La matrice de  $g$  dans la base canonique de  $\mathbb{R}^2$  est

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}$$

Par suite la matrice de  $g^2$  dans la base canonique de  $\mathbb{R}^2$  est

$$A^2 = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7 & 3 \\ 2 & 6 \end{pmatrix}$$

et  $g^2: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ ,  $(x_1, x_2) \mapsto (7x_1 + 3x_2, 2x_1 + 6x_2)$

$$\text{Notons que } A^2 - A - 6\text{Id} = \begin{pmatrix} 7 & 3 \\ 2 & 6 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 6 & 0 \\ 0 & 6 \end{pmatrix} = 0$$

2) D'après 1)  $A^2 \cdot A - 6\text{Id} = 0$  autrement dit  $A^2 - A = 6\text{Id}$  i.e.  $\frac{1}{6}(A^2 - A) = \text{Id}$

soit  $A \left( \frac{1}{6}(A - \text{Id}) \right) = \left( \frac{1}{6}(A - \text{Id}) \right) A = \text{Id}$ . Pour faire  $A$  sur-inversible d'inverse

$$A^{-1} = \frac{1}{6}(A - \text{Id}) = \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{3} & -\frac{1}{6} \end{pmatrix}$$

la matrice de  $g^{-1}$  dans la base canonique de  $\mathbb{K}^2$  est  $\begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{3} & -\frac{1}{6} \end{pmatrix}$ .

On a bien intender  $g^{-1} = \frac{1}{6}(g - \text{id})$

3) Déterminons les applications linéaires  $f_1$  &  $f_2$  de  $\mathbb{R}^2$  dans lui-même telles que

$$\begin{cases} f_1 + f_2 = \text{id} \\ f_1 - 2f_2 = g - \text{id} \end{cases}$$

$$\text{On a } \begin{cases} f_1 + f_2 = \text{id} \\ f_1 - 2f_2 = g - \text{id} \end{cases} \quad (\Rightarrow) \quad \begin{cases} f_1 + f_2 = \text{id} \\ 3f_2 = 2\text{id} - g \end{cases} \quad (\Rightarrow) \quad \begin{cases} f_1 = \frac{1}{3}\text{id} + \frac{1}{3}g \\ f_2 = \frac{2}{3}\text{id} - \frac{1}{3}g \end{cases}$$

$$(\Rightarrow) \quad \begin{cases} f_1(x_1, x_2) = \left( \frac{2x_1}{3} + x_2, \frac{2x_1}{3} + x_2 \right) \\ f_2(x_1, x_2) = \left( \frac{x_1}{3} - x_2, -\frac{2}{3}x_1 + \frac{2}{3}x_2 \right) \end{cases}$$

## Evidence 2

Soient  $E$  un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel &  $f : E \rightarrow E$  une application linéaire.

i) Montrer que  $(f - 3id_E) \circ (f - 3id_E) = f^2 - 5f + 6id_E$ .

Remarque  $f$  &  $id_E$  sont linéaires  $\Rightarrow$   $f - 3id_E$  &  $f - 3id_E$  sont linéaires.

Pour tout  $u$  dans  $E$  nous avons

$$\begin{aligned} ((f - 3id_E) \circ (f - 3id_E))(u) &= (f - 3id_E)((f - 3id_E)(u)) \\ &= (f - 3id_E)(f(u) - 3u) \\ &= f(f(u) - 3u) - 2(f(u) - 3u) \\ &= f(f(u) - 3u) - 2f(u) + 6u \\ &= f(f(u) - 3u) - 3f(u) + 6u \\ &= f^2(u) - 5f(u) + 6u \\ &= (f \circ f - 5f + 6id_E)(u) \end{aligned}$$

2) D'après qui précéde  $(f \circ id_E) \circ (f \circ 3id_E) = f^2 - 5f + 6id_E$

$$\begin{aligned} \text{De plus } ((f \circ 3id_E) \circ (f \circ 2id_E))(m) &= (f \circ 3id_E)((f \circ 2id_E)(m)) \\ &= (f \circ 3id_E)(f(m) - 2m) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} &= f(f(m) - 2m) - 3(f(m) - 2m) \\ &= f(f(m)) - 2f(m) - 3f(m) + 6m \\ &= f^2(m) - 5f(m) + 6m \\ &= (f^2 - 5f + 6id_E)(m) \end{aligned}$$

Ainsi  $(f \circ 2id_E) \circ (f \circ 3id_E) = (f \circ 3id_E) \circ (f \circ 2id_E)$ , i.e.  $f \circ 3id_E$  &  $f \circ 2id_E$  commutent.

Supposons désormais que  $f^2 - 5f + 6id_E = 0$ .

3) Montrons que l'application  $f$  est inversible et prouvons  $f^{-1} \in l'\text{aide de } f$ :

$$\text{D'après 2)} \quad f^2 - 5f + 6\text{id}_E = 0 \quad (\Rightarrow -\frac{1}{6}f^2 + \frac{5}{6}f = i\text{id}_E)$$

$$\text{D'une part} \quad \frac{1}{6}f^2 - \frac{5}{6}f = i\text{id}_E \quad (\Rightarrow) \quad f \circ \left(-\frac{1}{6}f + \frac{5}{6}\text{id}_E\right) = i\text{id}_E$$

$$\text{d'autre part} \quad \frac{1}{6}f^2 - \frac{5}{6}f = i\text{id}_E \quad (\Rightarrow) \quad \left(\frac{1}{6}f + \frac{5}{6}\text{id}_E\right) \circ f = i\text{id}_E$$

$$\text{Par suite } f \text{ est inversible et inverse} \quad f^{-1} = -\frac{1}{6}f + \frac{5}{6}\text{id}_E.$$

$$4) \quad \text{Si } f^2 - 5f + 6\text{id}_E = 0 \quad \& \quad f - 3\text{id}_E \text{ est inversible, i.e. si } (f - 2\text{id}_E) \circ (f - 3\text{id}_E) = 0 \\ \& \quad \& \quad f - 3\text{id}_E = 0, \text{ alors } f = 3\text{id}_E$$

$$\text{Si } f^2 - 5f + 6\text{id}_E = 0 \quad \& \quad f - 2\text{id}_E \text{ est inversible, i.e. si } (f - 2\text{id}_E) \circ (f - 3\text{id}_E) = 0 \\ \& \quad \& \quad \& \quad f - 2\text{id}_E = 0, \text{ alors } f = 3\text{id}_E.$$

### Exercice 3

1) Soit  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ , nous avons

$$\begin{aligned}
 f(x, y, z) &= f(xe_1 + ye_2 + ze_3) \\
 &= xf(e_1) + yf(e_2) + zf(e_3) \\
 &= x(1, 0, 0) + y(0, -7, -12) + z(0, 4, 7) \\
 &= (x, -7y + 4z, -12y + 7z)
 \end{aligned}$$

2) Considérons la matrice dont les colonnes sont les vecteurs  $u, v, w$  & appliquons l'algorithme vu en cours

$$\left( \begin{array}{ccc}
 1 & 0 & 0 \\
 0 & 1 & -2 \\
 0 & 2 & -3
 \end{array} \right) \rightsquigarrow \left( \begin{array}{ccc}
 1 & 0 & 0 \\
 0 & 1 & 0 \\
 0 & 2 & -2
 \end{array} \right) \rightsquigarrow \left( \begin{array}{ccc}
 1 & 0 & 0 \\
 0 & 1 & 0 \\
 0 & 0 & -2
 \end{array} \right) \rightsquigarrow \left( \begin{array}{ccc}
 1 & 0 & 0 \\
 0 & 1 & 0 \\
 0 & 0 & 1
 \end{array} \right)$$

La famille  $(u, v, w)$  est échelonnée dans le sens : elle compte trois vecteurs

et  $\mathbb{R}^3$  est de dimension 3 c'est donc une base de  $\mathbb{R}^3$ .

Pour affirmer  $\text{Vect}(u, v, w) = \text{Vect}(u, v, u+v)$  donc  $(u, v, w)$  est une base de  $\mathbb{R}^3$ .

3) La matrice de changement  $P$  de la base canonique à la base  $\mathcal{B}'$  est

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 2 & -3 \end{pmatrix}$$

L'inverse de la matrice  $\begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 2 & -3 \end{pmatrix}$  est  $\begin{pmatrix} -3 & 2 \\ -2 & 1 \end{pmatrix}$  donc l'inverse de  $P$

$$\text{et } P^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & 2 \\ 0 & -2 & 1 \end{pmatrix}$$

Soient  $x, y, z$  trois réels. Si  $(x, y, z)$  sont les coordonnées dans la base  $\mathcal{B}'$  de  $(x, y, z)$  alors  $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = P^{-1} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$

4) Résoudre  $f(x_1, x_2, x_3) = (x_1 - 7x_2 + 4x_3, -12x_1 + 7x_2)$  dans  $\mathbb{R}^3$

$$f(u) = f(1, 0, 0) = (1, 0, 0) = u$$

$$f(v) = f(0, 1, 2) = (0, 1, 2) = v$$

$$f(w) = f(0, -2, -3) = (0, 2, 3) = -w$$

$$\text{La matrice } B \text{ de } f \text{ dans la base } Q' \text{ est } \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

Rappelons le lien entre les matrices  $B$ ,  $A$  &  $P$  :

$$B = P^{-1}AP$$

$$\begin{aligned} (\text{Vérif.}) : P^{-1}AP &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & 2 \\ 0 & -2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 4 \\ 0 & -12 & 7 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 2 & -3 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & 2 \\ 0 & -2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 2 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} = B \end{aligned}$$

5) La matrice de  $f - \text{id}$  dans la base canonique de  $\mathbb{K}^3$  est

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & -8 & 4 \\ 0 & -12 & 6 \end{pmatrix}$$

La matrice de  $f - \text{id}$  dans la base  $\mathcal{B}'$  est

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}$$

Déterminons le noyau de  $f - \text{id}$ :

$$\ker(f - \text{id}) = \left\{ (x_1, y, z) \in \mathbb{K}^3 \mid \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & -8 & 4 \\ 0 & -12 & 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$$

$$\begin{aligned} \ker(f - \text{id}) &= \left\{ (x_1, y, z) \in \mathbb{K}^3 \mid \begin{cases} -8y + 4z = 0 \\ -12y + 6z = 0 \\ -2y + z = 0 \end{cases} \right\} \\ \ker(f - \text{id}) &= \left\{ (x_1, y, z) \in \mathbb{K}^3 \mid \begin{cases} -8y + 4z = 0 \\ -12y + 6z = 0 \\ -2y + z = 0 \end{cases} \right\} \end{aligned}$$

$$\ker(f - \text{id}) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid z = 2y\}$$

$$\ker(f - \text{id}) = \{(x, y, z) \mid x, y \in \mathbb{R}\}$$

$$\ker(f - \text{id}) = \{x(1, 0, 0) + y(0, 1, 2) \mid x, y \in \mathbb{R}\}$$

$$\ker(f - \text{id}) = \text{Vect}((1, 0, 0), (0, 1, 2))$$

6) Par définition  $\varphi = \text{Vect}((1, 0, 0), (0, 1, 2)) \subset D = \text{Vect}((0, -2, -3))$  sur des sous-espaces vectoriels de  $\mathbb{R}^3$ .

Soit  $n$  un élément de  $D \cap D$ ; d'une part  $n \in D$ , i.e.  $n = \lambda(0, -2, -3)$  avec  $\lambda \in \mathbb{R}$ .  
D'autre part  $n \in \varphi$ , i.e.  $n = \alpha(1, 0, 0) + \beta(0, 1, 2)$  pour certains  $\alpha, \beta$  dans  $\mathbb{R}$ .

Ainsi  $\lambda(0, -2, -3) = \alpha(1, 0, 0) + \beta(0, 1, 2)$

i.e.  $(0, -2A, -3A) = (\alpha, \beta, 2\beta) \quad \text{d'où} \quad \begin{cases} \alpha = 0 \\ \beta = -2A \\ 2\beta = -3A \end{cases} \quad \text{soit} \quad \begin{cases} \alpha = 0 \\ \beta = -2A \\ 0 = A \end{cases}$

Cela à dire  $\alpha = \beta = A = 0$  &  $n = (0, 0, 0)$ . Autrement dit  $P \cap D = \{0\}$ .

Pour ailleurs

- $\dim \mathcal{D} = \dim \text{Vect}((0, -2, -3)) = 1$  car  $(0, -2, -3) \neq (0, 0, 0)$
- $\dim \mathcal{P} = \dim \text{Vect}(n_1, n_2) = 2$  car la famille  $(n_1, n_2)$  est échelonnée donc linéaire donc génératrice de  $\mathcal{P}$  & linéaire.

Ainsi  $\dim \mathcal{D} + \dim \mathcal{P} = 3 = \dim \mathbb{R}^3$ .

Il se révèle que  $\mathcal{P}$  &  $\mathcal{D}$  sont des sous-espaces orthogonaux supplémentaires de  $\mathbb{R}^3$ .  
Démontrons la propriété par rapport à  $\mathcal{D}$  parallèlement à  $\mathcal{D}$ :

Soit  $n = (x, y, z)$ ; comme  $\mathcal{P}$  &  $\mathcal{D}$  sont des sous-espaces supplémentaires de  $\mathbb{R}^3$  il faut et il suffit de montrer que  $n_1 + n_2$  avec  $n_1 \in \mathcal{P}$  &  $n_2 \in \mathcal{D}$ . Raisonnez sur  $n_2$  il

suffit  $n = (0, -2, -3) = (0, -2A, -3A)$ . Comme  $n_1 \in \mathcal{P}$  il est de la forme  $\alpha(1, 0, 0) + \beta(0, 1, 2)$  avec  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ , i.e.  $n_1 = (\alpha, \beta, 2\beta)$ . Ainsi  $(x, y, z) = (\alpha, \beta, 2\beta) + (0, -2A, -3A)$

$$= (\alpha, \beta - 2A, 2\beta - 3A)$$

a qui ne dénit

$$(S) \left\{ \begin{array}{l} x = \alpha \\ y = \beta - 2\gamma \\ z = 2\beta - 3\gamma \end{array} \right.$$

$$\text{On } (S) \Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} \alpha = x \\ \beta - 2\gamma = y \\ 2\beta - 3\gamma = z \end{array} \right. \quad \Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} \alpha = x \\ \beta - 2\gamma = y \\ \gamma = \frac{z - 2y}{3} \end{array} \right. \quad \Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} \alpha = x \\ \beta = 3 - 2y \\ \gamma = \frac{-3y + z}{3} \end{array} \right.$$

$$\text{Finallement } \mathcal{N} = \{x, y, z\} = \underbrace{\{0, 4y - 2z, 6y - 3z\}}_{\in \mathcal{D}} + \underbrace{\{x, -3y + 2z, -6y + 4z\}}_{\in \mathcal{P}}$$

$$\text{et } A : (x, y, z) \mapsto \underbrace{\{x, -3y + 2z, -6y + 4z\}}_{(x, -7y + 4z, -12y + 7z)} - \underbrace{\{0, 4y - 2z, 6y - 3z\}}_{(x, -7y + 4z, -12y + 7z)}$$

autrement dit  $A = f$

7) Comme  $A = f$ ,  $f$  est un isomorphisme linéaire &  $f^{-1} = f$

Il en résulte que  $\begin{cases} f^{2m} = \text{id} & \forall m \\ f^{2m+1} = f \end{cases}$

En particulier  $\begin{cases} f^{2m}(n) = n, \quad f^{2m}(nr) = nr, \quad f^{2m}(nr) = nr & \forall n \\ f^{2m+1}(n) = f(n) = n, \quad f^{2m+1}(nr) = f(nr) = nr & \text{et } f^{2m+1}(nr) f(nr) = -nr \neq nr \end{cases}$

La matrice de  $f^m$  dans la base  $\mathfrak{B}'$  est

$$\left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{si } m \text{ est pair} \right.$$

$$\left. \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \quad \text{si } m \text{ est impair} \right.$$

On trouve la matrice de  $f_m$  dans la base  $\mathfrak{g}'$  sur

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & (-1)^m \end{pmatrix}$$

La matrice de  $f_m$  dans la base canonique de  $\mathfrak{sl}_3$  est

$$\begin{aligned}
 P \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & (-1)^m \end{pmatrix}^{-1} &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 2 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & (-1)^m \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & 2 \\ 0 & -2 & 1 \end{pmatrix} \\
 &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 2 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & 2 \\ 0 & 2(-1)^{m+1} & (-1)^m \end{pmatrix} \\
 &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & (-1)^m - 3 & 2 \\ 0 & 6(-1)^{m+1} & 4 + 3(-1)^{m+1} \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

On va déduire que

$$f^m(x,y,z) = f^m(x(\lambda,0,0) + y(0,\lambda,0) + z(0,0,\lambda))$$

$$f^m(x,y,z) = x f^m(\lambda,0,0) + y f^m(0,\lambda,0) + z f^m(0,0,\lambda)$$

$$f^m(x,y,z) = x(\lambda,0,0) + y\left(0, 4(-1)^m - 3, 6((-1)^m - 1)\right) + z\left(0, 2(1 + (-1)^{m+1}), 4 + 3(-1)^{m+1}\right)$$

$$f^m(x,y,z) = \left(x, 4(-1)^m - 3, y + 2\left(1 + (-1)^{m+1}\right)z, 6\left((-1)^m - 1\right)y + \left(4 + 3(-1)^{m+1}\right)z\right)$$

Une autre façon de faire sur la matrice : on cherche  $\alpha, \beta, \gamma$  dans  $\mathbb{R}$

telles que  $(x,y,z) = \alpha u + \beta v + \gamma w$ . On a  $u + v + w = (\alpha, \beta - 2\gamma, 2\beta - 3\gamma)$

donc  $(x,y,z) = \alpha u + \beta v + \gamma w \Leftrightarrow (x,y,z) = (\alpha, \beta - 2\gamma, 2\beta - 3\gamma)$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \alpha = x \\ \beta - 2\gamma = y \\ 2\beta - 3\gamma = z \end{cases} \quad \begin{cases} \alpha = x \\ \beta - 2\gamma = y \\ \gamma = 3 - 2\beta \end{cases} \quad \begin{cases} \alpha = x \\ \beta = -3y + 2\beta \\ \gamma = 3 - 2\beta \end{cases}$$

Ainsi  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$  admet  $xw + (-zy + 2z)w + (yz - 2y)w$  et

$$\begin{aligned}
 f^m(x, y, z) &= f^m\left(xw + (-zy + 2z)w + (yz - 2y)w\right) \\
 &= xf^m(w) + (-zy + 2z)f^m(w) + (yz - 2y)f^m(w) \\
 &= xw + (-zy + 2z)w + (yz - 2y)(-1)^m w \\
 &= x(1, 0, 0) + (-zy + 2z)(0, 1, 2) + (yz - 2y)(-1)^m (0, 2, -3) \\
 &= \begin{pmatrix} x, -zy + 2z, -2(-1)^m (zy - 2y), 2(-3yz + 2z) - 3(-1)^m (zy - 2y) \end{pmatrix} \\
 &= (x, (4(-1)^m - 3)yz + 2(1 + (-1)^{m+1})zy, 6(1 + (-1)^m)yz + (4 + 3(-1)^{m+1})z)
 \end{aligned}$$

#### Exercice 4

Soit  $P$  le sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}^3$  d'équation  $x+y+3z=0$ . Soit  $D$  le sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}^3$  défini par :  $D = \text{Vect}(1,1,2)$ .

Montrons que  $P$  &  $D$  sont deux sous-espaces vectoriels supplémentaires de  $\mathbb{R}^3$  :

- évidemment  $P$  &  $D$  sont deux sous-espaces vectoriels de  $\mathbb{R}^3$

- pour  $\mu = (\alpha, \beta, \gamma) \in P \cap D$

d'une part  $\mu \in P$ , i.e.  $\alpha + \beta + 3\gamma = 0$

d'autre part  $\mu \in D$ , i.e.  $\mu = \lambda(1,1,2)$  pour un certain  $\lambda \in \mathbb{R}$  soit

$$(\alpha, \beta, \gamma) = (\lambda, \lambda, 2\lambda)$$

alors  $\alpha + \beta + 3\gamma = 0$  résulte de  $\lambda + \lambda + 6\lambda = 0$  soit  $8\lambda = 0$ . On en déduit

que  $\lambda = 0$  & donc que  $\mu = 0$ .

ainsi  $P \cap D = \{0\}$

$$\cdot \dim \mathcal{D} = \dim \text{Vect}(1,1,2) = 1 \text{ sur } (1,1,2) \neq (0,0,0)$$

$$P = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x+y+3z=0\}$$

$$\Leftrightarrow P = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x=-y-3z\}$$

$$\Leftrightarrow P = \{(-y-3z, y, z) \mid y, z \in \mathbb{R}\}$$

$$\Leftrightarrow P = \{y(-1, 1, 0) + z(-3, 0, 1) \mid y, z \in \mathbb{R}\}$$

$$\Leftrightarrow P = \text{Vect}((-1, 1, 0), (-3, 0, 1))$$

$$\Leftrightarrow P = \underbrace{\text{Vect}((-1, 1, 0), (0, -3, 1))}_{\text{est une famille échelonnée donc ligne}}$$

par suite  $((-1, 1, 0), (0, -3, 1))$  est une base de  $P$

$$\& \dim P = 2$$

$$\text{ainsi } \dim P + \dim D = \dim \mathbb{R}^3.$$

$\mathcal{H}$  m'indique que  $P$  &  $D$  sont supplémentaires dans  $\mathbb{R}^3$ .

Rappel Soient  $E_1$  &  $E_2$  deux sous-espaces vectoriels supplémentaires d'un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel  $E$ ,  
 $E = E_1 \oplus E_2$ . Tous vecteurs  $\mu$  de  $E$  s'écrivent de façon unique  $\mu = \mu_1 + \mu_2$  où  $\mu_1 \in E_1$  &  $\mu_2 \in E_2$ .

L'application

$$p: E \rightarrow E$$

$$\mu \mapsto p(\mu) = \mu_1$$

est linéaire ; elle est appelée projection sur  $E_1$  parallèlement à  $E_2$ .

De plus  $\ker p = E_2$  ,  $\text{im } p = \ker(p \cdot \text{id}_E) = E_1$

$$\& p^2 = p.$$

1) Expliquer la projection vectorielle p sur P parallèlement à D.

Soit  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ , il suffit de manière unique sous la forme  $w_1 + w_2$  avec  $w_1 \in P$  et  $w_2 \in D$ , i.e.  $w_1 = (a, b, c)$  avec  $a + b + 3c = 0$  autrement dit  $a = -b - 3c$  ou

écrire  $w_1 = (-b - 3c, b, c)$  et  $w_2 = \lambda(1, 1, 2)$ . Ainsi  $(x, y, z) = w_1 + w_2$  se réécrit

$$(x, y, z) = (-b - 3c, b, c) + \lambda(1, 1, 2)$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} -b - 3c + \lambda = x \\ b + \lambda = y \\ c + 2\lambda = z \end{cases} \quad \begin{cases} -b - 3c + \lambda = x \\ -3c + 2\lambda = y + x \\ c + 2\lambda = z \end{cases} \quad \left( \Rightarrow \begin{cases} -b - 3c + \lambda = x \\ -3c + 2\lambda = y + x \\ 4c = 3y - x \end{cases} \right)$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} c = \frac{-x - y + 3z}{4} \\ \lambda = \frac{x + y + 3z}{8} \\ b = \frac{-x + 7y - 3z}{8} \end{cases} \quad \begin{aligned} & \text{Autrement dire } (x, y, z) \\ & \qquad \qquad \qquad \parallel \\ & \left( \frac{7x - y - 3z}{8}, \frac{-x + 7y - 3z}{8}, \frac{-x - y + 3z}{4} \right) + \underbrace{\frac{x + y + 3z}{8}(1, 1, 2)}_{\in P} \end{aligned}$$

$\in D$

La projection vectorielle sur  $P$  parallèlement à  $\mathcal{J}$  est

$$\varphi: \mathbb{R}^3 \longrightarrow P$$

$$(x, y, z) \longmapsto \left( \frac{7x+y-3z}{8}, \frac{-x+3y-3z}{8}, \frac{-x+y+z}{4} \right)$$

2) Nous avons  $\varphi(1, 0, 0) = \left( \frac{7}{8}, -\frac{1}{8}, -\frac{1}{4} \right)$ ,  $\varphi(0, 1, 0) = \left( -\frac{1}{8}, \frac{7}{8}, -\frac{1}{4} \right)$  &  $\varphi(0, 0, 1) = \left( -\frac{3}{8}, -\frac{3}{8}, \frac{1}{4} \right)$  donc la matrice de  $\varphi$  relativement à la base canonique de  $\mathbb{R}^3$  sur  $A = \frac{1}{8} \begin{pmatrix} 7 & -1 & -3 \\ -1 & 7 & -3 \\ -2 & -2 & 2 \end{pmatrix}$

$$\text{Notons que } A^L = \frac{1}{64} \begin{pmatrix} 7 & -1 & -3 \\ -1 & 7 & -3 \\ -2 & -2 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 7 & -1 & -3 \\ -1 & 7 & -3 \\ -2 & -2 & 2 \end{pmatrix} = \frac{1}{64} \begin{pmatrix} 56 & -8 & -24 \\ -8 & 56 & -24 \\ -16 & -16 & 16 \end{pmatrix} = A$$

3) D'après ce qui précéde  $((-1, 1, 0), (0, -3, 1))$  est une base de  $P$ . Prenons  $\mu = (-1, 1, 0)$  et  $\nu = (0, -3, 1)$ .

Notons que  $(\mu, \nu, (\lambda, 1, 2))$  est une base de  $\mathbb{R}^3$ . Complétons la matrice dont les colonnes sont les vecteurs  $\mu, \nu$  &  $(\lambda, 1, 2)$  et appliquons lui l'algorithme vu en cours :

$$\begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 1 & -3 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 1 & -3 & 2 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 1 & -3 & 0 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{matrix} \mu_1 & \stackrel{\text{mult}}{=} & \nu_1 & \stackrel{\text{mult}}{=} & \mu_1 & \stackrel{\text{mult}}{=} & \nu_1 \\ \downarrow & & \downarrow & & \downarrow & & \downarrow \\ \mu & \stackrel{\text{mult}}{=} & (\lambda, 1, 2) & \stackrel{\text{mult}}{=} & \mu_1 + \nu_1 & \stackrel{\text{mult}}{=} & 2\nu_1 + 3\nu_2 \end{matrix}$$

La famille  $(\mu_1, \nu_1, \nu_2)$  sur une famille échonomique dans une famille ligne ; elle est constituée de trois vecteurs de  $\dim \mathbb{R}^3 = 3$  ; par suite  $(\mu_1, \nu_1, \nu_2)$  est une base de  $\mathbb{R}^3$ . Par ailleurs  $\text{Vect}(\mu_1, \nu_1, \nu_2) = \text{Vect}(\mu_1, \nu_1, \nu_3)$ . Si on souhaite que

$$\text{Vect}(\mu_1, \nu_1, \nu_2) = \mathbb{R}^3 \text{ & que } (\mu_1, \nu_1, \nu_2) = (\mu_1, \nu_1, (\lambda, 1, 2)) \text{ soit une base de } \mathbb{R}^3.$$

Une autre façon de rédiger sur la suivante :

$$\begin{aligned} (\mu, \nu) &\text{ est une base de } P_1, \quad ((\lambda, \lambda, 2)) \text{ est une base de } D \\ P \oplus D &= \mathbb{R}^3 \end{aligned}$$

$\Rightarrow (\mu, \nu, (\lambda, \lambda, 2))$  est une base de  $\mathbb{R}^3$

4) Nouveaux

$P(\mu) = \mu \in P(\nu)$  car car  $\mu, \nu \in P$   
de plus  $P(\lambda, \lambda, 2) = (0, 0, 0)$  car  $(\lambda, \lambda, 2) \in D$   
Par suite la matrice de  $P$  dans la base  $\mathcal{B}$  est

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

### Exercice 5

Soit  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  l'application linéaire de matrice dans les bases canoniques de  $\mathbb{R}^2$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & -4 \end{pmatrix}$$

- 1)  $f$  est un isomorphisme car  $\det A \neq 0$  (en effet  $\det A = 1 \times (-4) - 1 \times 2 = -6 \neq 0$ ).
- $f^{-1}$  est l'application linéaire de matrice dans les bases canoniques de  $\mathbb{R}^2$

$$A^{-1} = -\frac{1}{6} \begin{pmatrix} -4 & -2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{1}{6} & -\frac{1}{6} \end{pmatrix}$$

- 2) La matrice de  $f^2 - 3f$  dans les bases canoniques de  $\mathbb{R}^2$  est
- $$A^2 - 3A = \begin{pmatrix} 3 & -6 \\ -3 & 18 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 3 & 6 \\ 3 & -12 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -12 \\ -6 & 30 \end{pmatrix} = 6 \begin{pmatrix} 0 & -2 \\ -1 & 5 \end{pmatrix}$$

3) Composons la matrice dont les colonnes pour les vecteurs de  $\mathcal{B}'$  à appliquer sur

l'algorithme vu sur cours

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & -4 \\ \mu_1 & \nu_1 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & -6 \\ \mu_1 & \nu_1 - 2\mu_1 = \nu_2 \end{pmatrix}$$

la famille  $(\mu_1, \nu_2)$  est échelonnée donc ligne, la famille  $(\mu_1, \nu_1)$  qui n'a que deux vecteurs sur donc une base de  $\mathbb{R}^2$  qui n'a de dimension 2. Il se résulte que

$$\mathcal{B}' = (\mu_1, \nu_1) \text{ est une base de } \mathbb{R}^2.$$

Notons  $\mathcal{B}_{can} = (\varepsilon_1, \varepsilon_2)$  la base canonique de  $\mathbb{R}^2$ .

Alors

$$M(id_{\mathbb{R}^2}, \mathcal{B}', \mathcal{B}_{can}) = A^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} & -\frac{1}{6} \end{pmatrix}$$

### Exercice 6

Soient  $H$  le sous-espace vectoriel de  $\mathbb{K}^3$  d'équation  $x+y+z=0$

$$D_1 = \text{Vect}\{(1, -1, 0)\}$$

$$D_2 = \text{Vect}\{(1, 0, -1)\}$$

1) Montrez que  $D_1$  &  $D_2$  sont deux sous-espaces vecteurs supplémentaires de  $H$ .

- i) •  $\dim D_1 = 1$  car  $(1, -1, 0) \neq (0, 0, 0)$
  - $\dim D_2 = 1$  car  $(1, 0, -1) \neq (0, 0, 0)$
  - $H = \{(x, y, z) \in \mathbb{K}^3 \mid x+y+z=0\} = \{(x, y, z) \in \mathbb{K}^3 \mid z = -x-y\}$
- $$H = \{(x, y, -x-y) \mid x, y \in \mathbb{K}\} = \{(x, 0, -x) + (0, y, -y) \mid x, y \in \mathbb{K}\}$$
- $$H = \{(x(1, 0, -1) + y(0, 1, -1)) \mid xy \in \mathbb{K}\}$$
- $$H = \text{Vect}\{(1, 0, -1), (0, 1, -1)\}$$

Puisque la famille  $((1, 0, -1), (0, 1, -1))$  est indépendante, elle est linéaire.

Comme elle engendre  $H$  c'est une base de  $H$  &  $\dim H = 2$ .

En particulier  $\dim H = \dim D_1 + \dim D_2$ .

ii) Soit  $v \in D_1 \cap D_2$ .

$D'$  une partie de  $D_1$ , i.e.  $v = \lambda(1, -1, 0)$  pour un certain  $\lambda \in \mathbb{K}$

$D'$  autre partie de  $D_2$ , i.e.  $v = \mu(1, 0, -1)$  pour un certain  $\mu \in \mathbb{K}$

Donc  $\lambda(1, -1, 0) = \mu(1, 0, -1)$ , i.e.  $(\lambda, -\lambda, 0) = (\mu, 0, -\mu)$  soit  $\begin{cases} \lambda = \mu \\ -\lambda = 0 \\ 0 = -\mu \end{cases}$

puis  $\lambda = \mu = 0$  &  $v = 0$ .

Finalement  $D_1 \cap D_2 = \{0\}$ .

Rappel Soient  $E_1, E_2$  deux sous-espaces vectoriels supplémentaires d'un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel  $E = E_1 \oplus E_2$ . Toute vecteur  $v$  de  $E$  s'écrit donc de façon unique  $v = v_1 + v_2$  avec  $v_1 \in E_1$  et  $v_2 \in E_2$ .

D'application  $A : E \rightarrow E$  est linéaire. Elle est appelée symétrie par rapport à  $E_1$  parallèlement à  $E_2$

$$\mu \mapsto A(\mu) = \mu_1 - \mu_2$$

En particulier  $A$  est un isomorphisme linéaire de  $A^{-1} = A$ .

$$\ker(A - i\text{id}_E) = E_1, \quad \ker(A + i\text{id}_E) = E_2, \quad A^2 = \text{id}_E$$

Soit  $\alpha : H \rightarrow H$  la symétrie par rapport à  $D_1$  parallèlement à  $D_2$ .

$$2) \quad \text{Remarquons que } (\alpha, -\alpha, 0) = \underbrace{(\lambda, -\lambda, 0)}_{\in D_1} + \underbrace{(\rho, \sigma, 0)}_{\in D_2} \quad \text{donc } A(\alpha, -\alpha, 0) = (\lambda, -\lambda, 0) - (\rho, \sigma, 0) = (\lambda, -\lambda, \varrho)$$

$$\text{Notons que } (\alpha, 0, -\lambda) = \underbrace{(0, 0, 0)}_{\in D_1} + \underbrace{(\lambda, 0, -\lambda)}_{\in D_2} \quad \text{donc } A(\alpha, 0, -\lambda) = (0, 0, 0) - (\lambda, 0, -\lambda) = -(\lambda, 0, -\lambda)$$

Ainsi la matrice de A relativement à la base  $((1, -1, 0), (1, 0, -1))$  de  $H$  est

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

3) Soit  $(x, y, z) \in P$ . On peut écrire  $(x, y, z)$  sous la forme  $\alpha(1, -1, 0) + \beta(1, 0, -1)$ :

$$\begin{aligned} \alpha(1, -1, 0) + \beta(1, 0, -1) &= (x, y, z) \\ \Leftrightarrow (\alpha + \beta, -\alpha, -\beta) &= (x, y, z) \quad (\Rightarrow) \quad \begin{cases} \alpha = -y \\ \beta = -z \end{cases} \end{aligned}$$

i.e.  $(x, y, z) \in P$  s'écrit  $-y(1, -1, 0) - z(1, 0, -1)$ . Par suite

$$\begin{aligned} A(x, y, z) &= A(-y(1, -1, 0) - z(1, 0, -1)) = -yA(1, -1, 0) - zA(1, 0, -1) \\ i.e. \quad A(x, y, z) &= -y(1, -1, 0) - z(-(1, 0, -1)) = (-y, y, 0) + (z, 0, -z) = (-y+z, y, -z) \end{aligned}$$

Finallement  $\lambda: H \rightarrow H, (x, y, z) \mapsto (-y+z, y, -z)$